

KATA PENGANTAR

Puji syukur kepada Tuhan Yang Maha Esa atas berkat dan anugerah-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan laporan tugas akhir yang berjudul

“PERANCANGAN DAN KONTROL PERGERAKAN *PROTOTYPE* *HUMAN FOLLOWING ROBOT* DENGAN *OBJECT POSITION TRACKING* DAN KENDALI PID”

Laporan tugas akhir merupakan salah satu syarat yang harus ditempuh untuk menyelesaikan Program Sarjana di program studi Teknik Elektro, Jurusan Teknologi Industri dan Proses, Institut Teknologi Kalimantan (ITK). Untuk itu penulis juga ingin menyampaikan rasa terima kasih kami kepada :

1. Tuhan Yang Maha Esa atas berkat dan rahmatnya kepada penulis sehingga dapat menyelesaikan Tugas Akhir.
2. Ibu Nurul Widiastuti, S.Si., M.Si., Ph.D. Selaku Wakil Rektor Institut Teknologi Kalimantan.
3. Bapak Himawan Wicaksono, S.ST., M.T. Selaku Ketua Jurusan Teknologi Industri dan Proses Institut Teknologi Kalimantan.
4. Bapak Kharis Sugiarto, SS.T., M.T. Selaku Koordinator Program Studi Teknik Elektro Institut Teknologi Kalimantan.
5. Bapak Andhika Giyantara, S.T., M.T. Selaku dosen pembimbing utama dan Bapak Adi Mahmud Jaya Marindra, S.T., M.Eng., Ph.D. Selaku dosen pembimbing pendamping.
6. Bapak dan Ibu dosen Teknik Elektro ITK dan tendik prodi Teknik Elektro Jurusan Teknik Industri dan Proses, Institut Teknologi Kalimantan.
7. Mendiang Bapak Fransiskus Xaverius Ibnugroho selaku ayah dari penulis yang selalu memberikan masukan, doa, dan dukungan.

8. Ibu Theresia Tri Wulandari selaku bunda dari penulis yang selalu memberikan motivasi, doa, dan dukungan.
9. Kakak dan Adik saya yang Bernama Fransisca Esty Tyas Rahayu, Regina Ratri Widyastuti, dan Iqnasius Rhaditya Ndaru Prakoso yang memberikan dukungan serta *support system* penulis.
10. Teman-teman seperjuangan angkatan 2018 di Program Studi Teknik Elektro, Jurusan Teknik Industri dan Proses, Institut Teknologi Kalimantan, serta semua pihak yang telah membantu dalam pembuatan proposal ini.
11. Teman-teman seperjuangan saya yaitu tim kos Pak Sukem dan Cornelis Dimetrio Cresspo telah membantu saya suka maupun duka.
12. Tim Green Cost Project yang memberikan dukungan serta tenaga untuk membantu penelitian *human following robot*.
13. Kepada kekasih penulis dengan NIM. 08181076 untuk doa dan harapanku terima kasih telah memberikan kesempatan kepada penulis untuk membuktikan tekad penulis melalui tugas akhir.

Penulis menyadari bahwa masih ada keterbatasan ilmu pengetahuan serta wawasan dan kemampuan yang penulis miliki. Oleh karena itu, penulis menerima kritik dan saran yang dapat membangun. Demi kelanjutan proses pembelajaran penulis kedepannya. Penulis berharap, semoga tugas akhir ini dapat bermanfaat bagi kita semua. Atas perhatiannya, penulis mengucapkan terima kasih.

Balikpapan, 3 Maret 2022



Dionysius Galih Santiko

NIM. 04181029

www.itk.ac.id