



TUGAS AKHIR

**PERANCANGAN SISTEM
PENGENDALIAN MENGGUNAKAN
KONTROLER PID (*PROPORTIONAL-
INTEGRAL-DERIVATIVE*) PADA
GERAKAN *PITCH* DAN *ROLL* UNTUK
STABILITAS *ATTITUDE*
*HEXACOPTER***

Achmad Ryan Perdana

03161004

Dosen Pembimbing:

Illa Rizianiza, S.T., M.T.

Faisal Manta, S.T., M.T.

Program Studi Teknik Mesin

Jurusan Teknologi Industri dan Proses

Institut Teknologi Kalimantan

Balikpapan

2020