



TUGAS AKHIR

**PERANCANGAN DAN
IMPLEMENTASI *SELF-
BALANCING* PADA ROBOT
RODA DUA DENGAN METODE
KENDALI PID**

Okcy Saputra
NIM. 04151037

Yun Tonce Kusuma Priyanto, S.T., M.T.
Mudeng, Vicky Vendy Hengki, S.T., M.Sc.

Program Studi Teknik Elektro
Jurusan Teknologi Industri dan Proses
Institut Teknologi Kalimantan
Balikpapan 2019